

Вывод типов от Хиндли – Милнера до GHC 8.8

Лекции 3–5

В. Н. Брагилевский

3 марта 2019 г.

Computer Science клуб (Санкт-Петербург)

Институт математики, механики и компьютерных наук
имени И. И. Воровича, Южный федеральный университет (Ростов-на-Дону)

D. Vytiniotis, S. Peyton Jones, T. Schrijvers,
M. Sulzmann.

OutsideIn(x) modular type inference with local
assumptions.

Advanced type system features, such as GADTs, type classes, and type families have proven to be invaluable language extensions for ensuring data invariants and program correctness among others. Unfortunately, they pose a tough problem for type inference, because they introduce local type assumptions.

In this article we present a novel constraint-based type inference approach for local type assumptions. Our system, called `OutsideIn(X)`, is parameterised over the particular underlying constraint domain X , in the same way as `HM(X)`. This stratification allows us to use a common metatheory and inference algorithm.

Going beyond the general framework, we also give a particular constraint solver for $X = \text{type classes} + \text{GADTs} + \text{type families}$, a non-trivial challenge in its own right.

Advanced type system features, such as GADTs, type classes, and type families have proven to be invaluable language extensions for ensuring data invariants and program correctness among others. Unfortunately, they pose a tough problem for type inference, because they introduce local type assumptions.

In this article we present a novel constraint-based type inference approach for local type assumptions. Our system, called `OutsideIn(X)`, is parameterised over the particular underlying constraint domain X , in the same way as `HM(X)`. This stratification allows us to use a common metatheory and inference algorithm.

Going beyond the general framework, we also give a particular constraint solver for $X = \text{type classes} + \text{GADTs} + \text{type families}$, a non-trivial challenge in its own right.

Advanced type system features, such as GADTs, type classes, and type families have proven to be invaluable language extensions for ensuring data invariants and program correctness among others. Unfortunately, they pose a tough problem for type inference, because they introduce local type assumptions.

In this article we present a novel constraint-based type inference approach for local type assumptions. Our system, called `OutsideIn(X)`, is parameterised over the particular underlying constraint domain X , in the same way as `HM(X)`. This stratification allows us to use a common metatheory and inference algorithm.

Going beyond the general framework, we also give a particular constraint solver for $X = \text{type classes} + \text{GADTs} + \text{type families}$, a non-trivial challenge in its own right.

Advanced type system features, such as GADTs, type classes, and type families have proven to be invaluable language extensions for ensuring data invariants and program correctness among others. Unfortunately, they pose a tough problem for type inference, because they introduce local type assumptions.

In this article we present a novel constraint-based type inference approach for local type assumptions. Our system, called `OutsideIn(X)`, is parameterised over the particular underlying constraint domain X , in the same way as `HM(X)`. This stratification allows us to use a common metatheory and inference algorithm.

Going beyond the general framework, we also give a particular constraint solver for $X = \text{type classes} + \text{GADTs} + \text{type families}$, a non-trivial challenge in its own right.

Advanced type system features, such as GADTs, type classes, and type families have proven to be invaluable language extensions for ensuring data invariants and program correctness among others. Unfortunately, they pose a tough problem for type inference, because they introduce local type assumptions.

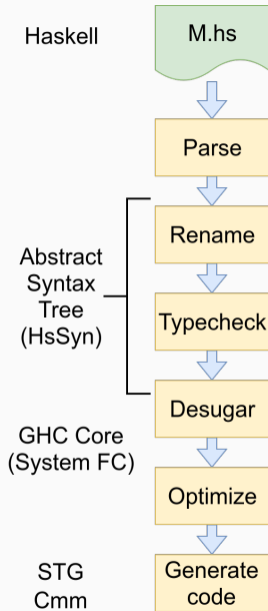
In this article we present a novel constraint-based type inference approach for local type assumptions. Our system, called `OutsideIn(X)`, is parameterised over the particular underlying constraint domain X , in the same way as `HM(X)`. This stratification allows us to use a common metatheory and inference algorithm.

Going beyond the general framework, we also give a particular constraint solver for $X = \text{type classes} + \text{GADTs} + \text{type families}$, a non-trivial challenge in its own right.

Advanced type system features, such as GADTs, type classes, and type families have proven to be invaluable language extensions for ensuring data invariants and program correctness among others. Unfortunately, they pose a tough problem for type inference, because they introduce local type assumptions.

In this article we present a novel constraint-based type inference approach for local type assumptions. Our system, called `OutsideIn(X)`, is parameterised over the particular underlying constraint domain X , in the same way as `HM(X)`. This stratification allows us to use a common metatheory and inference algorithm.

Going beyond the general framework, we also give a particular constraint solver for $X = \text{type classes} + \text{GADTs} + \text{type families}$, a non-trivial challenge in its own right.



⇐ Мы находимся здесь

Трудности вывода типов в Haskell

Применение функции типа $\tau_1 \rightarrow \tau_2$ к аргументу типа τ_3 порождает ограничение $\tau_1 \sim \tau_3$.

```
member :: Eq a => a -> [a] -> Bool
```

Ограничение (по месту вызова member): `Eq τ`

В Haskell есть много чего ещё, например, классы типов

```
member :: Eq a => a -> [a] -> Bool
```

Ограничение (по месту вызова member): `Eq τ`

Вот аксиома, которая может удовлетворить ограничению:

```
instance Eq Int
```

Из $C \tau v_1 \wedge C \tau v_2$ вытекает $v_1 \sim v_2$

```
let f x = <rhs>  
in <body>
```

Например, `reverse :: ∀a.[a] → [a]`

let $f\ x = \langle \text{rhs} \rangle$
in $\langle \text{body} \rangle$

Например, $\text{reverse} : \forall a.[a] \rightarrow [a]$

$$\frac{e \vdash t:S \quad e, x:S \vdash u:[B]}{e \vdash \mathbf{let}\ x = t\ \mathbf{in}\ u:[B]}$$

К сожалению, в присутствии GADT главные типы могут пропадать

```
data T :: * -> * where
```

```
  T1 :: Int -> T Bool
```

```
  T2 :: T a
```

```
test (T1 n) _ = n > 0
```

```
test T2 r = r
```

Каков тип test?

К сожалению, в присутствии GADT главные типы могут пропадать

```
data T :: * -> * where
  T1 :: Int -> T Bool
  T2 :: T a
```

```
test (T1 n) _ = n > 0
test T2 r = r
```

Каков тип test?

$\text{test} :: \forall a. T a \rightarrow \text{Bool} \rightarrow \text{Bool}$

К сожалению, в присутствии GADT главные типы могут пропадать

```
data T :: * -> * where
```

```
  T1 :: Int -> T Bool
```

```
  T2 :: T a
```

```
test (T1 n) _ = n > 0  -- T a ~ T Bool
```

```
test T2 r = r
```

Каков тип test?

```
test ::  $\forall a. T a \rightarrow Bool \rightarrow Bool$ 
```

```
test ::  $\forall a. T a \rightarrow a \rightarrow a$ 
```

К сожалению, в присутствии GADT главные типы могут пропадать

```
data T :: * -> * where
```

```
  T1 :: Int -> T Bool
```

```
  T2 :: T a
```

```
test (T1 n) _ = n > 0  -- T a ~ T Bool
```

```
test T2 r = r
```

Каков тип test?

```
test ::  $\forall a. T a \rightarrow Bool \rightarrow Bool$ 
```

```
test ::  $\forall a. T a \rightarrow a \rightarrow a$ 
```

Нужно реджектить!

Но действовать следует аккуратно, ведь GADT – не приговор

```
test2 (T1 n) _ = n > 0
```

```
test2 T2 r = not r
```

```
ghci> :type test2
```

```
test2 :: T a -> Bool -> Bool
```

```
class Foo a b where  
  foo :: a -> b -> Int
```

```
instance Foo Int b
```

```
instance Foo a b => Foo [a] b
```

Но это снова может приводить к пропаданию главных типов

```
g y = let h :: forall c. c -> Int
      h x = foo y x
      in h True
```

Но это снова может приводить к пропаданию главных типов

```
g y = let h :: forall c. c -> Int
      h x = foo y x
      in h True
```

```
g :: Int -> Int -- Foo Int b
```


Но это снова может приводить к пропаданию главных типов

```
g y = let h :: forall c. c -> Int
      h x = foo y x
      in h True
```

```
g :: Int -> Int -- Foo Int b
```

```
g :: [Int] -> Int -- Foo a b => Foo [a] b
```

Но это снова может приводить к пропаданию главных типов

```
g y = let h :: forall c. c -> Int
      h x = foo y x
      in h True
```

```
g :: Int -> Int -- Foo Int b
```

```
g :: [Int] -> Int -- Foo a b => Foo [a] b
```

```
g :: [[Int]] -> Int -- Foo a b => Foo [a] b
```

Но это снова может приводить к пропаданию главных типов

```
g y = let h :: forall c. c -> Int
        h x = foo y x
      in h True
```

```
g :: Int -> Int -- Foo Int b
g :: [Int] -> Int -- Foo a b => Foo [a] b
g :: [[Int]] -> Int -- Foo a b => Foo [a] b
g :: . . .
```

$\text{test} :: \forall ab.(a \sim \text{Bool} \supset b \sim \text{Bool}) \Rightarrow T a \rightarrow b \rightarrow b$

$\text{g} :: \forall b.(\forall c.\text{Foo } b c) \Rightarrow b \rightarrow \text{Int}$

$\text{test} :: \forall ab.(a \sim \text{Bool} \supset b \sim \text{Bool}) \Rightarrow T a \rightarrow b \rightarrow b$

$\text{g} :: \forall b.(\forall c.\text{Foo } b c) \Rightarrow b \rightarrow \text{Int}$

НО НЕ ОЧЕНЬ ХОЧЕТСЯ!!!

Основанная на ограничениях система типов

Term variables	\in	x, y, z, f, g, h
Type variables	\in	a, b, c
Data constructors	\in	K
	ν	$::= K \mid x$
Programs	$prog$	$::= \epsilon \mid f = e, prog \mid f :: \sigma = e, prog$
Expressions	e	$::= \nu \mid \lambda x. e \mid e_1 e_2 \mid \mathbf{case} e \mathbf{of} \{ \overline{K \bar{x}} \rightarrow e \}$
Type schemes	σ	$::= \forall \bar{a}. Q \Rightarrow \tau$
Constraints	Q	$::= \epsilon \mid Q_1 \wedge Q_2 \mid \tau_1 \sim \tau_2 \mid \dots$
Monotypes	τ, v	$::= tv \mid \mathbf{Int} \mid \mathbf{Bool} \mid [\tau] \mid \mathbf{T} \bar{\tau} \mid \dots$
	tv	$::= a$
Type environments	Γ	$::= \epsilon \mid (\nu : \sigma), \Gamma$
Free type variables	$ftv(\cdot)$	

Γ_0 : Types of vanilla data constructors

$$K \quad : \quad \forall \bar{a}. \bar{v} \rightarrow \mathbf{T} \bar{a}$$

Top-level axiom schemes

$$Q \quad ::= \quad \epsilon \mid Q \wedge Q \mid \forall \bar{a}. Q \Rightarrow Q$$

Term variables	\in	x, y, z, f, g, h
Type variables	\in	a, b, c
Data constructors	\in	K
	ν	$::= K \mid x$
Programs	$prog$	$::= \epsilon \mid f = e, prog \mid f :: \sigma = e, prog$
Expressions	e	$::= \nu \mid \lambda x. e \mid e_1 e_2 \mid \mathbf{case} e \mathbf{of} \{ \overline{K \bar{x} \rightarrow e} \}$
Type schemes	σ	$::= \forall \bar{a}. Q \Rightarrow \tau$
Constraints	Q	$::= \epsilon \mid Q_1 \wedge Q_2 \mid \tau_1 \sim \tau_2 \mid \dots$
Monotypes	τ, ν	$::= tv \mid \mathbf{Int} \mid \mathbf{Bool} \mid [\tau] \mid \mathbf{T} \bar{\tau} \mid \dots$
	tv	$::= a$
Type environments	Γ	$::= \epsilon \mid (\nu : \sigma), \Gamma$
Free type variables	$ftv(\cdot)$	

Γ_0 : Types of vanilla data constructors

$K \quad : \quad \forall \bar{a}. \bar{v} \rightarrow \mathbf{T} \bar{a}$

Just : $\forall a. a \rightarrow \text{Maybe } a$

Top-level axiom schemes

$Q \quad ::= \quad \epsilon \mid Q \wedge Q \mid \forall \bar{a}. Q \Rightarrow Q$

Term variables	\in	x, y, z, f, g, h
Type variables	\in	a, b, c
Data constructors	\in	K
	ν	$::= K \mid x$
Programs	$prog$	$::= \epsilon \mid f = e, prog \mid f :: \sigma = e, prog$
Expressions	e	$::= \nu \mid \lambda x. e \mid e_1 e_2 \mid \mathbf{case} e \mathbf{of} \{ \overline{K \bar{x} \rightarrow e} \}$
Type schemes	σ	$::= \forall \bar{a}. Q \Rightarrow \tau$
Constraints	Q	$::= \epsilon \mid Q_1 \wedge Q_2 \mid \tau_1 \sim \tau_2 \mid \dots$
Monotypes	τ, ν	$::= tv \mid \mathbf{Int} \mid \mathbf{Bool} \mid [\tau] \mid \mathbf{T} \bar{\tau} \mid \dots$
	tv	$::= a$
Type environments	Γ	$::= \epsilon \mid (\nu : \sigma), \Gamma$
Free type variables	$ftv(\cdot)$	

Γ_0 : Types of vanilla data constructors

$K \quad : \quad \forall \bar{a}. \bar{v} \rightarrow \mathbf{T} \bar{a}$

Just : $\forall a. a \rightarrow \text{Maybe } a$

Top-level axiom schemes

$\mathcal{Q} \quad ::= \quad \epsilon \mid \mathcal{Q} \wedge \mathcal{Q} \mid \forall \bar{a}. \mathcal{Q} \Rightarrow \mathcal{Q}$

$\forall a. \text{Eq } a \Rightarrow \text{Eq } [a]$

Term variables	\in	x, y, z, f, g, h
Type variables	\in	a, b, c
Data constructors	\in	K
	ν	$::= K \mid x$
Programs	$prog$	$::= \epsilon \mid f = e, prog \mid f :: \sigma = e, prog$
Expressions	e	$::= \nu \mid \lambda x. e \mid e_1 e_2 \mid \mathbf{case} e \mathbf{of} \{ \overline{K \bar{x} \rightarrow e} \}$
Type schemes	σ	$::= \forall \bar{a}. Q \Rightarrow \tau$
Constraints	Q	$::= \epsilon \mid Q_1 \wedge Q_2 \mid \tau_1 \sim \tau_2 \mid \dots$
Monotypes	τ, ν	$::= tv \mid \mathbf{Int} \mid \mathbf{Bool} \mid [\tau] \mid \mathbf{T} \bar{\tau} \mid \dots$
	tv	$::= a$
Type environments	Γ	$::= \epsilon \mid (\nu : \sigma), \Gamma$
Free type variables	$ftv(\cdot)$	

Γ_0 : Types of vanilla data constructors

$K \quad : \quad \forall \bar{a}. \bar{v} \rightarrow \mathbf{T} \bar{a}$

Just : $\forall a. a \rightarrow \text{Maybe } a$

Top-level axiom schemes

$Q \quad ::= \quad \epsilon \mid Q \wedge Q \mid \forall \bar{a}. Q \Rightarrow Q$

$\forall a. \mathbf{Eq} a \Rightarrow \mathbf{Eq} [a], \mathbf{Eq} \mathbf{Int}$

$$\boxed{Q; \Gamma \vdash e : \tau}$$

$$\frac{(\nu: \forall \bar{a}. Q_1 \Rightarrow \nu) \in \Gamma \quad Q \Vdash [\bar{a} \mapsto \bar{\tau}] Q_1}{Q; \Gamma \vdash \nu : [\bar{a} \mapsto \bar{\tau}] \nu} \text{VARCON} \quad \frac{Q; \Gamma \vdash e : \tau_1 \quad Q \Vdash \tau_1 \sim \tau_2}{Q; \Gamma \vdash e : \tau_2} \text{EQ}$$

$$\frac{Q; \Gamma, (x: \tau_1) \vdash \tau_2}{Q; \Gamma \vdash \lambda x. e : \tau_1 \rightarrow \tau_2} \text{ABS} \quad \frac{Q; \Gamma \vdash e_1 : \tau_1 \rightarrow \tau_2 \quad Q; \Gamma \vdash e_2 : \tau_1}{Q; \Gamma \vdash e_1 e_2 : \tau_2} \text{APP}$$

$$\frac{\begin{array}{l} Q; \Gamma \vdash e : \mathbf{T} \bar{\tau} \\ \text{for each branch } (K_i \bar{x}_i \rightarrow u_i) \text{ do} \\ K_i: \forall \bar{a}. \bar{v}_i \rightarrow \mathbf{T} \bar{a} \in \Gamma \quad Q; \Gamma, (\overline{x_i: [\bar{a} \mapsto \bar{\tau}] v_i}) \vdash u_i : \tau_r \end{array}}{Q; \Gamma \vdash \text{case } e \text{ of } \{ \overline{K_i \bar{x}_i \rightarrow u_i} \} : \tau_r} \text{CASE}$$

$$\boxed{Q \Vdash Q}$$

$(a \sim \text{Bool}); (x : a, \text{not} : \text{Bool} \rightarrow \text{Bool}) \vdash \text{not } x : \text{Bool}$

Отношение \Vdash должно обладать рядом свойств

$$\mathcal{Q} \wedge \mathcal{Q} \Vdash \mathcal{Q}$$

$$\mathcal{Q} \wedge \mathcal{Q}_1 \Vdash \mathcal{Q}_2 \text{ and } \mathcal{Q} \wedge \mathcal{Q}_2 \Vdash \mathcal{Q}_3 \text{ implies } \mathcal{Q} \wedge \mathcal{Q}_1 \Vdash \mathcal{Q}_3$$

$$\mathcal{Q} \Vdash \mathcal{Q}_2 \text{ implies } \theta \mathcal{Q} \Vdash \theta \mathcal{Q}_2 \text{ where } \theta \text{ is a type substitution}$$

$$\mathcal{Q} \Vdash \tau \sim \tau$$

$$\mathcal{Q} \Vdash \tau_1 \sim \tau_2 \text{ implies } \mathcal{Q} \Vdash \tau_2 \sim \tau_1$$

$$\mathcal{Q} \Vdash \tau_1 \sim \tau_2 \text{ and } \mathcal{Q} \Vdash \tau_2 \sim \tau_3 \text{ implies } \mathcal{Q} \Vdash \tau_1 \sim \tau_3$$

$$\mathcal{Q} \Vdash \mathcal{Q}_1 \text{ and } \mathcal{Q} \Vdash \mathcal{Q}_2 \text{ implies } \mathcal{Q} \Vdash \mathcal{Q}_1 \wedge \mathcal{Q}_2$$

$$\mathcal{Q} \Vdash \tau_1 \sim \tau_2 \text{ implies } \mathcal{Q} \Vdash [a \mapsto \tau_1]\tau \sim [a \mapsto \tau_2]\tau$$

А вот наша цель — корректно типизированная программа

$$\boxed{Q; \Gamma \vdash prog}$$

$$\frac{ftv(\Gamma, Q) = \emptyset}{Q; \Gamma \vdash \epsilon} \text{EMPTY} \quad \frac{Q_1; \Gamma \vdash e : \tau \quad \bar{a} = ftv(Q, \tau) \quad Q \wedge Q \Vdash Q_1 \quad Q; \Gamma, (f: \forall \bar{a}. Q \Rightarrow \tau) \vdash prog}{Q; \Gamma \vdash f = e, prog} \text{BIND}$$

$$\frac{Q_1; \Gamma \vdash e : \tau \quad \bar{a} = ftv(Q, \tau) \quad Q \wedge Q \Vdash Q_1 \quad Q; \Gamma, (f: \forall \bar{a}. Q \Rightarrow \tau) \vdash prog}{Q; \Gamma \vdash f :: (\forall \bar{a}. Q \Rightarrow \tau) = e, prog} \text{BINDA}$$

Давайте уже что-нибудь типизируем, наконец

```
data Pair :: * -> * -> * where
```

```
  MkP :: a -> b -> Pair a b
```

```
f x = MkP x True
```

Давайте уже что-нибудь типизируем, наконец

```
data Pair :: * -> * -> * where
```

```
  MkP :: a -> b -> Pair a b
```

```
f x = MkP x True
```

Окружение: $\text{MkP} :: \forall ab. a \rightarrow b \rightarrow \text{Pair } a \ b.$

Давайте уже что-нибудь типизируем, наконец

```
data Pair :: * -> * -> * where
```

```
  MkP :: a -> b -> Pair a b
```

```
f x = MkP x True
```

Окружение: $\text{MkP} :: \forall ab. a \rightarrow b \rightarrow \text{Pair } a \ b.$

Создаём переменные унификации:

Давайте уже что-нибудь типизируем, наконец

```
data Pair :: * -> * -> * where
```

```
  MkP :: a -> b -> Pair a b
```

```
f x = MkP x True
```

Окружение: $\text{MkP} :: \forall ab. a \rightarrow b \rightarrow \text{Pair } a \ b.$

Создаём переменные унификации:

- α – вся правая часть;

Давайте уже что-нибудь типизируем, наконец

```
data Pair :: * -> * -> * where
```

```
  MkP :: a -> b -> Pair a b
```

```
f x = MkP x True
```

Окружение: $\text{MkP} :: \forall ab. a \rightarrow b \rightarrow \text{Pair } a \ b.$

Создаём переменные унификации:

- α – вся правая часть;
- β – тип x ;

```
data Pair :: * -> * -> * where
```

```
  MkP :: a -> b -> Pair a b
```

```
f x = MkP x True
```

Окружение: $\text{MkP} :: \forall ab. a \rightarrow b \rightarrow \text{Pair } a \ b.$

Создаём переменные унификации:

- α – вся правая часть;
- β – тип x ;
- γ_1, γ_2 – переменные, соответствующие a и b в вызове MkP .

```
data Pair :: * -> * -> * where
```

```
  MkP :: a -> b -> Pair a b
```

```
f x = MkP x True
```

Окружение: $\text{MkP} : \forall ab. a \rightarrow b \rightarrow \text{Pair } a \ b.$

Переменные унификации: $\alpha, \beta, \gamma_1, \gamma_2.$

```
data Pair :: * -> * -> * where
```

```
  MkP :: a -> b -> Pair a b
```

```
f x = MkP x True
```

Окружение: $\text{MkP} : \forall ab. a \rightarrow b \rightarrow \text{Pair } a \ b.$

Переменные унификации: $\alpha, \beta, \gamma_1, \gamma_2$. Порождаем по тексту ограничения (равенства):

data Pair :: * -> * -> * **where**

MkP :: a -> b -> **Pair** a b

f x = **MkP** x **True**

Окружение: $\text{MkP} : \forall ab. a \rightarrow b \rightarrow \text{Pair } a \ b.$

Переменные унификации: $\alpha, \beta, \gamma_1, \gamma_2$. Порождаем по тексту ограничения (равенства):

- $\beta \sim \gamma_1$ – первый аргумент **MkP**;

```
data Pair :: * -> * -> * where
```

```
  MkP :: a -> b -> Pair a b
```

```
f x = MkP x True
```

Окружение: $\text{MkP} : \forall ab. a \rightarrow b \rightarrow \text{Pair } a \ b.$

Переменные унификации: $\alpha, \beta, \gamma_1, \gamma_2$. Порождаем по тексту ограничения (равенства):

- $\beta \sim \gamma_1$ – первый аргумент MkP;
- $\text{Bool} \sim \gamma_2$ – второй аргумент MkP;

data Pair :: * -> * -> * **where**

MkP :: a -> b -> **Pair** a b

f x = **MkP** x **True**

Окружение: $\text{MkP} : \forall ab. a \rightarrow b \rightarrow \text{Pair } a \ b.$

Переменные унификации: $\alpha, \beta, \gamma_1, \gamma_2$. Порождаем по тексту ограничения (равенства):

- $\beta \sim \gamma_1$ – первый аргумент **MkP**;
- $\text{Bool} \sim \gamma_2$ – второй аргумент **MkP**;
- $\alpha \sim \text{Pair } \gamma_1 \ \gamma_2$ – результат **MkP**.

Система ограничений:

- $\beta \sim \gamma_1$;
- $\text{Bool} \sim \gamma_2$;
- $\alpha \sim \text{Pair } \gamma_1 \gamma_2$.

Система ограничений:

- $\beta \sim \gamma_1$;
- $\text{Bool} \sim \gamma_2$;
- $\alpha \sim \text{Pair } \gamma_1 \ \gamma_2$.

Решаем (унифицируем) систему ограничений и получаем подстановку:

$$\theta = [\alpha \mapsto \text{Pair } \beta \ \text{Bool}, \gamma_2 \mapsto \text{Bool}, \gamma_1 \mapsto \beta]$$

Для каждого объявления верхнего уровня:

1. Генерация ограничений
2. Решение ограничений

Unification variables	$\alpha, \beta, \gamma, \dots$		
Unifiers	θ, φ	$::=$	$[\overline{\alpha \mapsto \tau}]$
Unification or rigid (skolem) variables	tv	$::=$	$\alpha \mid a$
Algorithm-generated constraints	C	$::=$	Q
Free unification variables	$fu\upsilon(\cdot)$		
Convert to Q -constraint	$\mathbf{simple}[Q]$	$=$	Q

$$\boxed{\Gamma \vdash e : \tau \rightsquigarrow C}$$

$$\frac{\bar{\alpha} \text{ fresh} \quad (\nu : \forall \bar{a}. Q_1 \Rightarrow \tau_1) \in \Gamma}{\Gamma \vdash \nu : [\bar{a} \mapsto \bar{\alpha}] \tau_1 \rightsquigarrow [\bar{a} \mapsto \bar{\alpha}] Q_1} \text{VARCON}$$

$$\frac{\Gamma \vdash e_1 : \tau_1 \rightsquigarrow C_1 \quad \Gamma \vdash e_2 : \tau_2 \rightsquigarrow C_2 \quad \alpha \text{ fresh}}{\Gamma \vdash e_1 e_2 : \alpha \rightsquigarrow C_1 \wedge C_2 \wedge (\tau_1 \sim (\tau_2 \rightarrow \alpha))} \text{APP}$$

$$\frac{\alpha \text{ fresh} \quad \Gamma, (x:\alpha) \vdash e : \tau \rightsquigarrow C}{\Gamma \vdash \lambda x. e : \alpha \rightarrow \tau \rightsquigarrow C} \text{ABS}$$

$\Gamma \vdash e : \tau \rightsquigarrow C \quad \beta, \bar{\gamma} \text{ fresh} \quad C' = (\mathbf{T} \bar{\gamma} \sim \tau) \wedge C$

for each $K_i \bar{x}_i \rightarrow e_i$ do

$K_i : \forall \bar{a}. \bar{v}_i \rightarrow \mathbf{T} \bar{a} \in \Gamma \quad \Gamma, (\overline{x_i : [\bar{a} \mapsto \bar{\gamma}] v_i}) \vdash e_i : \tau_i \rightsquigarrow C_i$

$C'_i = C_i \wedge \tau_i \sim \beta$

$\Gamma \vdash \text{case } e \text{ of } \{K_i \bar{x}_i \rightarrow e_i\} : \beta \rightsquigarrow C' \wedge (\bigwedge C'_i)$

CASE

Решаем (упрощаем) ограничения

$$\mathcal{Q} ; Q_{given} \xrightarrow{simp} Q_{wanted} \rightsquigarrow Q_{residual} ; \theta$$

$$\mathcal{Q} ; Q_{given} \xrightarrow{simp} Q_{wanted} \rightsquigarrow Q_{residual} ; \theta$$

При наличии в \mathcal{Q} схемы $\forall a. \text{Eq } a \Rightarrow \text{Eq } [a]$ в результате упрощения можно получить:

$$\mathcal{Q} ; \epsilon \xrightarrow{simp} \text{Eq } \alpha \wedge [\beta] \sim \alpha \rightsquigarrow \text{Eq } \beta ; [\alpha \mapsto [\beta]]$$

Типизируем программу в целом

$$\boxed{Q; \Gamma \vdash prog}$$

$$\Gamma \vdash e : \tau \rightsquigarrow Q_{wanted} \quad Q; \epsilon \stackrel{simp}{\vdash} Q_{wanted} \rightsquigarrow Q; \theta$$

$$\bar{a} \text{ fresh} \quad \bar{\alpha} = fuv(\theta\tau, Q)$$

$$\frac{}{Q; \Gamma \vdash \epsilon} \text{EMPTY}$$

$$Q; \Gamma, (f: \forall \bar{a}. [\bar{\alpha} \mapsto \bar{a}](Q \Rightarrow \theta\tau)) \vdash prog$$

BIND

$$Q; \Gamma \vdash f = e, prog$$

$$\Gamma \vdash e : v \rightsquigarrow Q_{wanted}$$

$$Q; Q \stackrel{simp}{\vdash} Q_{wanted} \wedge v \sim \tau \rightsquigarrow \epsilon; \theta$$

$$Q; \Gamma, (f: \forall \bar{a}. Q \Rightarrow \tau) \vdash prog$$

BINDA

$$Q; \Gamma \vdash f :: (\forall \bar{a}. Q \Rightarrow \tau) = e, prog$$

$$\boxed{Q; Q_{given} \stackrel{simp}{\vdash} Q_{wanted} \rightsquigarrow Q_{residual}; \theta}$$

Всегда можно сказать, что мы программисты, и пропустить...

- Soundness

- Soundness
- Guess-free solutions

- Soundness
- Guess-free solutions
- Principality

**Основанная на ограничениях
система типов с локальными
предположениями**

Expressions $e ::= \dots$

- | `let $x :: \sigma = e_1$ in e_2`
- | `let $x = e_1$ in e_2`

...

Γ_0 : Types of data constructors

$K : \forall \bar{a} \bar{b} . Q \Rightarrow \bar{v} \rightarrow \mathbf{T} \bar{a}$

```
data T :: * -> * where  
  T1 :: Int -> T Bool  
  T2 :: T a
```


Добавились ограничения в типах конструкторов данных

```
data T :: * -> * where  
  T1 :: Int -> T Bool  
  T2 :: T a
```

Эквивалентно

```
data T :: * -> * where  
  T1 :: (a ~ Bool) => Int -> T a  
  T2 :: T a
```

data X where

Pack :: forall b. b -> (b -> **Int**) -> **X**

fx1 (**Pack** x f) = f x

fx2 (**Pack** x f) = x -- ОШИБКА

data Showable where

MkShowable :: (Show a) => a -> Showable

display :: Showable -> String

display (MkShowable x) = show x ++ "\n"

```
data Set :: * -> * where
```

```
MkSet :: (Ord a) => [a] -> Set a
```

```
data Set :: * -> * where  
  MkSet :: (Ord a) => [a] -> Set a  
  
union :: Set a -> Set a -> Set a  
union (MkSet xs1) (MkSet xs2)  
  = MkSet (merge xs1 xs2)  
  
-- merge :: Ord a => [a] -> [a] -> [a]
```

```
data Set :: * -> * where  
  MkSet :: (Ord a) => [a] -> Set a  
  
union :: Set a -> Set a -> Set a  
union (MkSet xs1) (MkSet xs2)  
  = MkSet (merge xs1 xs2)  
-- merge :: Ord a => [a] -> [a] -> [a]  
  
empty :: Ord a => Set a  
empty = MkSet []
```

```
f x = let g y = (x, y)
      in (g 3, g False)
```

В системе X-M для **g** должен выводиться тип

$$\forall b. b \rightarrow (a, b)$$

Однако...

```
data T :: * -> * where  
  T1 :: Int -> T Bool  
  T2 :: T a
```



```
data T :: * -> * where  
  T1 :: Int -> T Bool  
  T2 :: T a  
  
fr :: a -> T a -> Bool  
fr x y = let gr z = not x  
        in case y of  
          T1 _ -> gr ()  
          T2 -> True
```

Вообще-то мы могли бы типизировать `gr`, но надо ли?

```
gr :: forall b. (a ~ Bool) => b -> Bool
```

```
fs :: a -> Set a -> Bool
```

```
fs x y = let gs z = x > z
```

```
        in case y of
```

```
            MkSet vs -> gs (head vs)
```

```
fs :: a -> Set a -> Bool
```

```
fs x y = let gs z = x > z
```

```
        in case y of
```

```
            MkSet vs -> gs (head vs)
```

```
gs :: (Ord a) => a -> String
```

ЧТО ДЕЛАТЬ?

Qualified types: **Yes**, Generalization: **Yes**

$$Q_1 ; \Gamma \vdash e_1 : \tau_1 \quad \bar{a} = \text{ftv}(Q_1, \tau_1) - \text{ftv}(Q, \Gamma)$$

$$Q ; \Gamma, (x : \forall \bar{a} . Q_1 \Rightarrow \tau_1) \vdash e_2 : \tau_2$$

$$Q ; \Gamma \vdash \text{let } x = e_1 \text{ in } e_2 : \tau_2$$

LET

Qualified types: **No**, Generalization: **Yes**

$$Q ; \Gamma \vdash e_1 : \tau_1 \quad \bar{a} = \text{ftv}(\tau_1) - \text{ftv}(Q, \Gamma)$$
$$Q ; \Gamma, (x : \forall \bar{a}. \tau_1) \vdash e_2 : \tau_2$$

$$Q ; \Gamma \vdash \text{let } x = e_1 \text{ in } e_2 : \tau_2$$

LET

Qualified types: **Restricted**, Generalization: **Yes**

$$Q, Q_1 ; \Gamma \vdash e_1 : \tau_1 \quad \bar{a} = \text{ftv}(Q_1, \tau_1) - \text{ftv}(Q, \Gamma)$$
$$\text{good}(Q_1) \quad Q ; \Gamma, (x : \forall \bar{a}. Q_1 \Rightarrow \tau_1) \vdash e_2 : \tau_2$$

$$Q ; \Gamma \vdash \text{let } x = e_1 \text{ in } e_2 : \tau_2$$

LET

Qualified types: **No**, Generalization: **No**

$$\frac{Q ; \Gamma \vdash e_1 : \tau_1 \quad Q ; \Gamma, (x:\tau_1) \vdash e_2 : \tau_2}{Q ; \Gamma \vdash \text{let } x = e_1 \text{ in } e_2 : \tau_2} \text{LET}$$

НЕ ПОЛУЧАЕТСЯ?
НЕ ОЧЕНЬ-ТО И ХОТЕЛОСЬ!

Окончательно приходим к следующей системе типизации

$$\boxed{Q; \Gamma \vdash e : \tau}$$

$$\frac{(\nu: \forall \bar{a}. Q_1 \Rightarrow \nu) \in \Gamma \quad Q \Vdash [\bar{a} \mapsto \tau] Q_1}{Q; \Gamma \vdash \nu : [\bar{a} \mapsto \tau] \nu} \text{VARCON} \quad \frac{Q; \Gamma \vdash e : \tau_1 \quad Q \Vdash \tau_1 \sim \tau_2}{Q; \Gamma \vdash e : \tau_2} \text{EQ}$$

$$\frac{Q; \Gamma, (x: \tau_1) \vdash \tau_2}{Q; \Gamma \vdash \lambda x. e : \tau_1 \rightarrow \tau_2} \text{ABS}$$

$$\frac{Q; \Gamma \vdash e_1 : \tau_1 \rightarrow \tau_2 \quad Q; \Gamma \vdash e_2 : \tau_1}{Q; \Gamma \vdash e_1 e_2 : \tau_2} \text{APP}$$

$$\frac{Q; \Gamma \vdash e_1 : \tau_1 \quad Q; \Gamma, (x: \tau_1) \vdash e_2 : \tau_2}{Q; \Gamma \vdash \text{let } x = e_1 \text{ in } e_2 : \tau_2} \text{LET}$$

$$\frac{Q \wedge Q_1; \Gamma \vdash e_1 : \tau_1 \quad \bar{a} \# \text{ftv}(Q, \Gamma) \quad Q; \Gamma, (x: \forall \bar{a}. Q_1 \Rightarrow \tau_1) \vdash e_2 : \tau_2}{Q; \Gamma \vdash \text{let } x :: \forall \bar{a}. Q_1 \Rightarrow \tau_1 = e_1 \text{ in } e_2 : \tau_2} \text{LETA}$$

$$Q; \Gamma \vdash \text{let } x = e_1 \text{ in } e_2 : \tau_2$$

$$Q; \Gamma \vdash \text{let } x :: \forall \bar{a}. Q_1 \Rightarrow \tau_1 = e_1 \text{ in } e_2 : \tau_2$$

$Q ; \Gamma \vdash e : \mathbf{T} \bar{\tau}$

for each branch $(K_i \bar{x}_i \rightarrow u_i)$ do

$K_i : \forall \bar{a} \bar{b} . Q_i \Rightarrow \bar{v}_i \rightarrow \mathbf{T} \bar{a} \in \Gamma$

$ftv(Q, \Gamma, \bar{\tau}, \tau_r) \# \bar{b} \quad Q \wedge ([\bar{a} \mapsto \bar{\tau}] Q_i) ; \Gamma, (\overline{x_i : [\bar{a} \mapsto \bar{\tau}] v_i}) \vdash u_i : \tau_r$

CASE

$Q ; \Gamma \vdash \mathbf{case} \ e \ \mathbf{of} \ \{ \overline{K_i \bar{x}_i \rightarrow u_i} \} : \tau_r$

$$\boxed{Q; \Gamma \vdash prog}$$

$$\frac{ftv(\Gamma, Q) = \emptyset}{Q; \Gamma \vdash \epsilon} \text{EMPTY} \quad \frac{Q_1; \Gamma \vdash e : \tau \quad \bar{a} = ftv(Q, \tau) \quad Q \wedge Q \Vdash Q_1}{Q; \Gamma, (f: \forall \bar{a}. Q \Rightarrow \tau) \vdash prog} \text{BIND}$$

$$Q; \Gamma \vdash f = e, prog$$

$$\frac{Q_1; \Gamma \vdash e : \tau \quad \bar{a} = ftv(Q, \tau) \quad Q \wedge Q \Vdash Q_1}{Q; \Gamma, (f: \forall \bar{a}. Q \Rightarrow \tau) \vdash prog} \text{BINDA}$$

$$Q; \Gamma \vdash f :: \forall \bar{a}. Q \Rightarrow \tau = e, prog$$

$$\boxed{Q \Vdash Q}$$

Помните этот пример?

```
data T :: * -> * where
```

```
  T1 :: Int -> T Bool
```

```
  T2 :: T a
```

```
test (T1 n) _ = n > 0
```

```
test T2 r = r
```

```
test ::  $\forall a. T a \rightarrow \text{Bool} \rightarrow \text{Bool}$ 
```

```
test ::  $\forall a. T a \rightarrow a \rightarrow a$ 
```

Помните этот пример?

```
data T :: * -> * where
```

```
  T1 :: Int -> T Bool
```

```
  T2 :: T a
```

```
test (T1 n) _ = n > 0
```

```
test T2 r = r
```

```
test ::  $\forall a. T a \rightarrow Bool \rightarrow Bool$ 
```

```
test ::  $\forall a. T a \rightarrow a \rightarrow a$ 
```

Эта система типов
его допускает!

НУ И ПУСТЬ!
ЛИШЬ БЫ ТИП НЕ ВЫВОДИЛСЯ...

Вывод типов в системе OutsideIn(X)

$T1 :: \forall a. (Bool \sim a) \Rightarrow Int \rightarrow T a$

`\x -> case x of { T1 n -> n > 0 }`

$T1 : : \forall a. (Bool \sim a) \Rightarrow Int \rightarrow T a$

$\backslash x \rightarrow \mathbf{case} \ x \ \mathbf{of} \ \{ \mathbf{T1} \ n \rightarrow n > 0 \}$

- Создаём переменные α для всего тела и β_x для x

$T1 : : \forall a. (\text{Bool} \sim a) \Rightarrow \text{Int} \rightarrow T a$

$\backslash x \rightarrow \text{case } x \text{ of } \{ T1 \ n \rightarrow n > 0 \}$

- Создаём переменные α для всего тела и β_x для x
- $\beta_x \sim T \gamma$ (для свежей γ)

$T1 : : \forall a. (\text{Bool} \sim a) \Rightarrow \text{Int} \rightarrow T a$

$\backslash x \rightarrow \text{case } x \text{ of } \{ T1 \ n \rightarrow n > 0 \}$

- Создаём переменные α для всего тела и β_x для x
- $\beta_x \sim T \gamma$ (для свежей γ)
- $\alpha \sim \text{Bool}$ (но в той же ветке возникает $\gamma \sim \text{Bool}$)

$T1 : : \forall a. (\text{Bool} \sim a) \Rightarrow \text{Int} \rightarrow T a$

$\backslash x \rightarrow \text{case } x \text{ of } \{ T1 \ n \rightarrow n > 0 \}$

- Создаём переменные α для всего тела и β_x для x
- $\beta_x \sim T \gamma$ (для свежей γ)
- $\alpha \sim \text{Bool}$ (но в той же ветке возникает $\gamma \sim \text{Bool}$)
- $\gamma \sim \text{Bool} \supset \alpha \sim \text{Bool}$ (ограничение-импликация)

В этот момент мы ясно видим проблему — выявляем неоднозначность

$$\gamma \sim \text{Bool} \supset \alpha \sim \text{Bool}$$

В этот момент мы ясно видим проблему — выявляем неоднозначность

$\gamma \sim \text{Bool} \supset \alpha \sim \text{Bool}$

Есть два унификатора:

В этот момент мы ясно видим проблему — выявляем неоднозначность

$$\gamma \sim \text{Bool} \supset \alpha \sim \text{Bool}$$

Есть два унификатора: $[\alpha \mapsto \text{Bool}]$ и $[\alpha \mapsto \gamma]$.

$\gamma \sim \text{Bool} \supset \alpha \sim \text{Bool}$

Есть два унификатора: $[\alpha \mapsto \text{Bool}]$ и $[\alpha \mapsto \gamma]$.

А вот здесь всё ясно (test2):

```
\x -> case x of
      T1 n -> n > 0
      T2 -> True
```

$\gamma \sim \text{Bool} \supset \alpha \sim \text{Bool}$

Есть два унификатора: $[\alpha \mapsto \text{Bool}]$ и $[\alpha \mapsto \gamma]$.

А вот здесь всё ясно (test2):

$\backslash x \rightarrow \text{case } x \text{ of}$

T1 $n \rightarrow n > 0$

T2 $\rightarrow \text{True}$

$(\gamma \sim \text{Bool} \supset \alpha \sim \text{Bool}) \wedge (\alpha \sim \text{Bool})$

Мы не унифицируем “глобальные” переменные в импликациях под равенством

$$\gamma \sim \text{Bool} \supset \alpha \sim \text{Bool}$$

$\gamma \sim \text{Bool} \supset \alpha \sim \text{Bool}$

Но сравните:

$\text{T3} :: \forall a. (\text{Bool} \sim a) \Rightarrow [\text{Int}] \rightarrow \text{T } a$

$\text{null} :: \forall d. [d] \rightarrow \text{Bool } a$

$\backslash x \rightarrow \text{case } x \text{ of } \{ \text{T3 } ns \rightarrow \text{null } ns \}$

$\gamma \sim \text{Bool} \supset \alpha \sim \text{Bool}$

Но сравните:

$\text{T3} :: \forall a. (\text{Bool} \sim a) \Rightarrow [\text{Int}] \rightarrow \text{T } a$

$\text{null } l :: \forall d. [d] \rightarrow \text{Bool } a$

$\backslash x \rightarrow \text{case } x \text{ of } \{ \text{T3 } ns \rightarrow \text{null } ns \}$

В момент работы с $\text{null } l \ ns$ мы получаем $\delta \sim \text{Int}$:

$\gamma \sim \text{Bool} \supset (\alpha \sim \text{Bool} \wedge \delta \sim \text{Int})$

Есть разница: α и γ глобальные, δ локальная

$$\gamma \sim \text{Bool} \supset (\alpha \sim \text{Bool} \wedge \delta \sim \text{Int})$$

$$\gamma \sim \text{Bool} \supset (\alpha \sim \text{Bool} \wedge \delta \sim \text{Int})$$

превращается в

$$\exists \delta. (\gamma \sim \text{Bool} \supset \alpha \sim \text{Bool} \wedge \delta \sim \text{Int})$$

(новый вид ограничений)

$$\gamma \sim \text{Bool} \supset (\alpha \sim \text{Bool} \wedge \delta \sim \text{Int})$$

превращается в

$$\exists \delta. (\gamma \sim \text{Bool} \supset \alpha \sim \text{Bool} \wedge \delta \sim \text{Int})$$

(новый вид ограничений)

Локальные для импликаций ограничения можно унифицировать!

Расширяем синтаксис для `Outsideln(X)`

Unification variables	$\alpha, \beta, \gamma, \dots$		
Unification or skolem variables	tv	$::=$	$\alpha \mid a$
Algorithm-generated constraints	C	$::=$	$Q \mid C_1 \wedge C_2 \mid \exists \bar{\alpha}. (Q \supset C)$
Free unification variables	$fu v(\cdot)$		
	simple $[Q]$	$=$	Q
	simple $[C_1 \wedge C_2]$	$=$	simple $[C_1] \wedge$ simple $[C_2]$
	simple $[\exists \bar{\alpha}. (Q \supset C)]$	$=$	ϵ
	implic $[Q]$	$=$	ϵ
	implic $[C_1 \wedge C_2]$	$=$	implic $[C_1] \wedge$ implic $[C_2]$
	implic $[\exists \bar{\alpha}. (Q \supset C)]$	$=$	$\exists \bar{\alpha}. (Q \supset C)$

$\bar{\alpha}$ – прикасаемые переменные (*touchables*)

Как теперь решать ограничения?

1. Делим ограничения на простые и импликации
2. Решаем простые солвером для X
3. Используя результат (2) решаем импликации (унифицируя только прикасаемые переменные)

Приходим к общей схеме алгоритма $\text{OutsideIn}(X)$

$$\boxed{Q; \Gamma \vdash \text{prog}}$$

$$\frac{\frac{}{Q; \Gamma \vdash \epsilon} \text{EMPTY} \quad \frac{\Gamma \vdash e : \tau \rightsquigarrow C \quad \boxed{Q; \epsilon; \text{fuv}(\tau, C) \xrightarrow{\text{solv}} C \rightsquigarrow Q; \theta} \quad \bar{a} \text{ fresh} \quad \bar{\alpha} = \text{fuv}(\theta\tau, Q)}{Q; \Gamma, (f: \forall \bar{a}. [\bar{\alpha} \mapsto \bar{a}] (Q \Rightarrow \theta\tau)) \vdash \text{prog}}}{Q; \Gamma \vdash f = e, \text{prog}} \text{BIND}}$$

$$\frac{\Gamma \vdash e : v \rightsquigarrow C \quad \boxed{Q; Q; \text{fuv}(v, C) \xrightarrow{\text{solv}} C \wedge v \sim \tau \rightsquigarrow \epsilon; \theta} \quad Q; \Gamma, (f: \forall \bar{a}. Q \Rightarrow \tau) \vdash \text{prog}}{Q; \Gamma \vdash f :: (\forall \bar{a}. Q \Rightarrow \tau) = e, \text{prog}} \text{BINDA}$$

$$\boxed{Q; Q_{\text{given}}; \bar{\alpha}_{\text{tch}} \xrightarrow{\text{solv}} C_{\text{wanted}} \rightsquigarrow Q_{\text{residual}}; \theta}$$

Дополняем генерацию ограничений

$$\boxed{\Gamma \vdash e : \tau \rightsquigarrow C}$$

...

$$\frac{\Gamma \vdash e_1 : \tau_1 \rightsquigarrow C_1 \quad \Gamma, (x:\tau_1) \vdash e_2 : \tau_2 \rightsquigarrow C_2}{\Gamma \vdash \text{let } x = e_1 \text{ in } e_2 : \tau_2 \rightsquigarrow C_1 \wedge C_2} \text{LET}$$

$$\frac{\Gamma \vdash e_1 : \tau \rightsquigarrow C_1 \quad \Gamma, (x:\tau_1) \vdash e_2 : \tau_2 \rightsquigarrow C_2}{\Gamma \vdash \text{let } x :: \tau_1 = e_1 \text{ in } e_2 : \tau_2 \rightsquigarrow C_1 \wedge C_2 \wedge \tau \sim \tau_1} \text{LETA}$$

$$\frac{\sigma_1 = \forall \bar{a}. Q_1 \Rightarrow \tau_1 \quad Q_1 \neq \epsilon \text{ or } \bar{a} \neq \epsilon \quad \Gamma \vdash e_1 : \tau \rightsquigarrow C \quad \bar{\beta} = \text{fuv}(\tau, C) - \text{fuv}(\Gamma) \quad C_1 = \exists \bar{\beta}. (Q_1 \supset C \wedge \tau \sim \tau_1) \quad \Gamma, (x:\sigma_1) \vdash e_2 : \tau_2 \rightsquigarrow C_2}{\Gamma \vdash \text{let } x :: \sigma_1 = e_1 \text{ in } e_2 : \tau_2 \rightsquigarrow C_1 \wedge C_2} \text{GLETA}$$

$$\begin{array}{c}
\Gamma \vdash e : \tau \rightsquigarrow C \quad \beta, \bar{\gamma} \text{ fresh} \\
K_i : \forall \bar{a} \bar{b}_i . Q_i \Rightarrow \bar{v}_i \rightarrow \mathbf{T} \bar{a} \quad \bar{b}_i \text{ fresh} \\
\Gamma, (\overline{x_i : [\bar{a} \mapsto \bar{\gamma}] v_i}) \vdash e_i : \tau_i \rightsquigarrow C_i \quad \bar{\delta}_i = fuv(\tau_i, C_i) - fuv(\Gamma, \bar{\gamma}) \\
C'_i = \begin{cases} C_i \wedge \tau_i \sim \beta & \text{if } \bar{b}_i = \epsilon \text{ and } Q_i = \epsilon \\ \exists \bar{\delta}_i . ([\bar{a} \mapsto \bar{\gamma}] Q_i \supset C_i \wedge \tau_i \sim \beta) & \text{otherwise} \end{cases} \\
\hline
\Gamma \vdash \text{case } e \text{ of } \{\overline{K_i \bar{x}_i \rightarrow e_i}\} : \beta \rightsquigarrow C \wedge (\mathbf{T} \bar{\gamma} \sim \tau) \wedge (\bigwedge C'_i) \quad \text{CASE}
\end{array}$$

Создаём инфраструктуру решателя ограничений

$$\mathcal{Q} ; Q_{given} ; \bar{\alpha}_{tch} \vdash^{solv} C_{wanted} \rightsquigarrow Q_{residual} ; \theta$$

$$\mathcal{Q} ; Q_g ; \bar{\alpha} \vdash^{simp} \mathbf{simple}[C] \rightsquigarrow Q_r ; \theta$$

$$\forall(\exists \bar{\alpha}_i . (Q_i \supset C_i) \in \mathbf{implic}[\theta C]),$$

$$\mathcal{Q} ; Q_g \wedge Q_r \wedge Q_i ; \bar{\alpha}_i \vdash^{solv} C_i \rightsquigarrow \epsilon ; \theta_i$$

$$\mathcal{Q} ; Q_g ; \bar{\alpha} \vdash^{solv} C \rightsquigarrow Q_r ; \theta \quad \text{SOLVE}$$

$$\mathcal{Q} ; Q_{given} ; \bar{\alpha}_{tch} \vdash^{simp} Q_{wanted} \rightsquigarrow Q_{residual} ; \theta$$

И формулируем основную теорему

Теорема. Если решатель (simplifier) для X хороший, то всё хорошо.

Теорема. Если решатель (simplifier) для X хороший, то всё хорошо.

Доказательство. С очевидностью следует из теорем 5.1 и 5.2 (Vytiniotis и др., 2011).

Мы, правда, чисто по программистски сделали то, что смогли

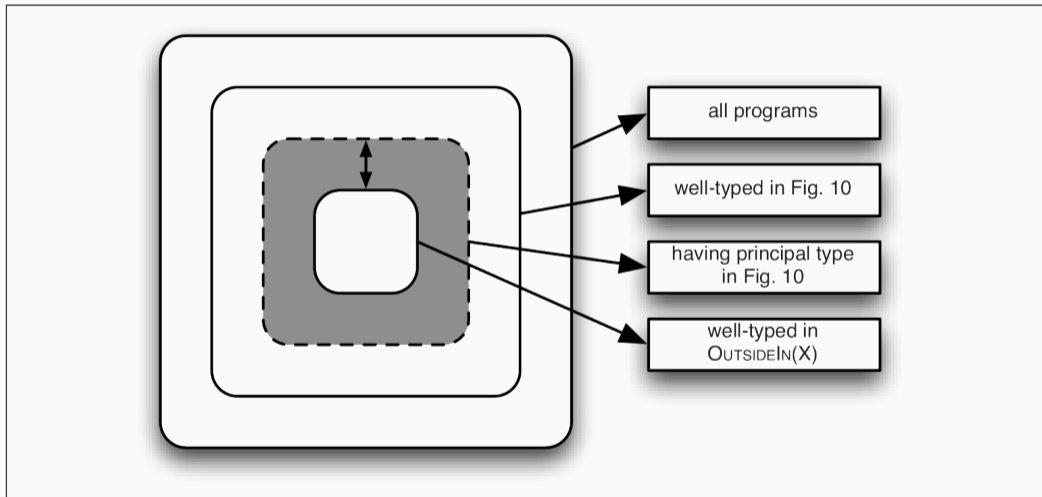


Fig. 16: The space of programs

Вывод типов в системе OutsideIn(X)

$T1 :: \forall a. (Bool \sim a) \Rightarrow Int \rightarrow T a$

`\x -> case x of { T1 n -> n > 0 }`

$T1 : : \forall a. (Bool \sim a) \Rightarrow Int \rightarrow T a$

$\backslash x \rightarrow \mathbf{case} \ x \ \mathbf{of} \ \{ \mathbf{T1} \ n \rightarrow n > 0 \}$

- Создаём переменные α для всего тела и β_x для x

$T1 : : \forall a. (\text{Bool} \sim a) \Rightarrow \text{Int} \rightarrow T a$

$\backslash x \rightarrow \text{case } x \text{ of } \{ T1 \ n \rightarrow n > 0 \}$

- Создаём переменные α для всего тела и β_x для x
- $\beta_x \sim T \gamma$ (для свежей γ)

$T1 : : \forall a. (\text{Bool} \sim a) \Rightarrow \text{Int} \rightarrow T a$

$\backslash x \rightarrow \text{case } x \text{ of } \{ T1 \ n \rightarrow n > 0 \}$

- Создаём переменные α для всего тела и β_x для x
- $\beta_x \sim T \gamma$ (для свежей γ)
- $\alpha \sim \text{Bool}$ (но в той же ветке возникает $\gamma \sim \text{Bool}$)

$T1 : : \forall a. (\text{Bool} \sim a) \Rightarrow \text{Int} \rightarrow T a$

$\backslash x \rightarrow \text{case } x \text{ of } \{ T1 \ n \rightarrow n > 0 \}$

- Создаём переменные α для всего тела и β_x для x
- $\beta_x \sim T \gamma$ (для свежей γ)
- $\alpha \sim \text{Bool}$ (но в той же ветке возникает $\gamma \sim \text{Bool}$)
- $\gamma \sim \text{Bool} \supset \alpha \sim \text{Bool}$ (ограничение-импликация)

В этот момент мы ясно видим проблему — выявляем неоднозначность

$$\gamma \sim \text{Bool} \supset \alpha \sim \text{Bool}$$

В этот момент мы ясно видим проблему — выявляем неоднозначность

$\gamma \sim \text{Bool} \supset \alpha \sim \text{Bool}$

Есть два унификатора:

В этот момент мы ясно видим проблему — выявляем неоднозначность

$$\gamma \sim \text{Bool} \supset \alpha \sim \text{Bool}$$

Есть два унификатора: $[\alpha \mapsto \text{Bool}]$ и $[\alpha \mapsto \gamma]$.

$\gamma \sim \text{Bool} \supset \alpha \sim \text{Bool}$

Есть два унификатора: $[\alpha \mapsto \text{Bool}]$ и $[\alpha \mapsto \gamma]$.

А вот здесь всё ясно (test2):

```
\x -> case x of
      T1 n -> n > 0
      T2 -> True
```

$\gamma \sim \text{Bool} \supset \alpha \sim \text{Bool}$

Есть два унификатора: $[\alpha \mapsto \text{Bool}]$ и $[\alpha \mapsto \gamma]$.

А вот здесь всё ясно (test2):

```
\x -> case x of
    T1 n -> n > 0
    T2 -> True
```

$(\gamma \sim \text{Bool} \supset \alpha \sim \text{Bool}) \wedge (\alpha \sim \text{Bool})$

Мы не унифицируем “глобальные” переменные в импликациях под равенством

$$\gamma \sim \text{Bool} \supset \alpha \sim \text{Bool}$$

$\gamma \sim \text{Bool} \supset \alpha \sim \text{Bool}$

Но сравните:

$\text{T3} :: \forall a. (\text{Bool} \sim a) \Rightarrow [\text{Int}] \rightarrow \text{T } a$

$\text{null l} :: \forall d. [d] \rightarrow \text{Bool } a$

$\backslash x \rightarrow \text{case } x \text{ of } \{ \text{T3 } ns \rightarrow \text{null } ns \}$

$\gamma \sim \text{Bool} \supset \alpha \sim \text{Bool}$

Но сравните:

$\text{T3} :: \forall a. (\text{Bool} \sim a) \Rightarrow [\text{Int}] \rightarrow \text{T } a$

$\text{null } l :: \forall d. [d] \rightarrow \text{Bool } a$

$\backslash x \rightarrow \text{case } x \text{ of } \{ \text{T3 } ns \rightarrow \text{null } ns \}$

В момент работы с $\text{null } l \ ns$ мы получаем $\delta \sim \text{Int}$:

$\gamma \sim \text{Bool} \supset (\alpha \sim \text{Bool} \wedge \delta \sim \text{Int})$

Есть разница: α и γ глобальные, δ локальная

$$\gamma \sim \text{Bool} \supset (\alpha \sim \text{Bool} \wedge \delta \sim \text{Int})$$

$$\gamma \sim \text{Bool} \supset (\alpha \sim \text{Bool} \wedge \delta \sim \text{Int})$$

превращается в

$$\exists \delta. (\gamma \sim \text{Bool} \supset \alpha \sim \text{Bool} \wedge \delta \sim \text{Int})$$

(новый вид ограничений)

$$\gamma \sim \text{Bool} \supset (\alpha \sim \text{Bool} \wedge \delta \sim \text{Int})$$

превращается в

$$\exists \delta. (\gamma \sim \text{Bool} \supset \alpha \sim \text{Bool} \wedge \delta \sim \text{Int})$$

(новый вид ограничений)

Локальные для импликаций ограничения можно унифицировать!

Расширяем синтаксис для `Outsideln(X)`

Unification variables	$\alpha, \beta, \gamma, \dots$		
Unification or skolem variables	tv	$::=$	$\alpha \mid a$
Algorithm-generated constraints	C	$::=$	$Q \mid C_1 \wedge C_2 \mid \exists \bar{\alpha}. (Q \supset C)$
Free unification variables	$fu v(\cdot)$		
	simple $[Q]$	$=$	Q
	simple $[C_1 \wedge C_2]$	$=$	simple $[C_1] \wedge$ simple $[C_2]$
	simple $[\exists \bar{\alpha}. (Q \supset C)]$	$=$	ϵ
	implic $[Q]$	$=$	ϵ
	implic $[C_1 \wedge C_2]$	$=$	implic $[C_1] \wedge$ implic $[C_2]$
	implic $[\exists \bar{\alpha}. (Q \supset C)]$	$=$	$\exists \bar{\alpha}. (Q \supset C)$

$\bar{\alpha}$ – прикасаемые переменные (*touchables*)

Как теперь решать ограничения?

1. Делим ограничения на простые и импликации
2. Решаем простые солвером для X
3. Используя результат (2) решаем импликации (унифицируя только прикасаемые переменные)

Приходим к общей схеме алгоритма $\text{OutsideIn}(X)$

$$\boxed{Q; \Gamma \vdash \text{prog}}$$

$$\frac{\frac{}{Q; \Gamma \vdash \epsilon} \text{EMPTY} \quad \frac{\Gamma \vdash e : \tau \rightsquigarrow C \quad \boxed{Q; \epsilon; \text{fuv}(\tau, C) \xrightarrow{\text{solv}} C \rightsquigarrow Q; \theta} \quad \bar{a} \text{ fresh} \quad \bar{\alpha} = \text{fuv}(\theta\tau, Q)}{Q; \Gamma, (f: \forall \bar{a}. [\bar{\alpha} \mapsto \bar{a}] (Q \Rightarrow \theta\tau)) \vdash \text{prog}}}{Q; \Gamma \vdash f = e, \text{prog}} \text{BIND}}$$

$$\frac{\Gamma \vdash e : v \rightsquigarrow C \quad \boxed{Q; Q; \text{fuv}(v, C) \xrightarrow{\text{solv}} C \wedge v \sim \tau \rightsquigarrow \epsilon; \theta} \quad Q; \Gamma, (f: \forall \bar{a}. Q \Rightarrow \tau) \vdash \text{prog}}{Q; \Gamma \vdash f :: (\forall \bar{a}. Q \Rightarrow \tau) = e, \text{prog}} \text{BINDA}$$

$$\boxed{Q; Q_{\text{given}}; \bar{\alpha}_{\text{tch}} \xrightarrow{\text{solv}} C_{\text{wanted}} \rightsquigarrow Q_{\text{residual}}; \theta}$$

Дополняем генерацию ограничений

$$\boxed{\Gamma \vdash e : \tau \rightsquigarrow C}$$

...

$$\frac{\Gamma \vdash e_1 : \tau_1 \rightsquigarrow C_1 \quad \Gamma, (x:\tau_1) \vdash e_2 : \tau_2 \rightsquigarrow C_2}{\Gamma \vdash \text{let } x = e_1 \text{ in } e_2 : \tau_2 \rightsquigarrow C_1 \wedge C_2} \text{LET}$$

$$\frac{\Gamma \vdash e_1 : \tau \rightsquigarrow C_1 \quad \Gamma, (x:\tau_1) \vdash e_2 : \tau_2 \rightsquigarrow C_2}{\Gamma \vdash \text{let } x :: \tau_1 = e_1 \text{ in } e_2 : \tau_2 \rightsquigarrow C_1 \wedge C_2 \wedge \tau \sim \tau_1} \text{LETA}$$

$$\frac{\sigma_1 = \forall \bar{a}. Q_1 \Rightarrow \tau_1 \quad Q_1 \neq \epsilon \text{ or } \bar{a} \neq \epsilon \quad \Gamma \vdash e_1 : \tau \rightsquigarrow C \quad \bar{\beta} = \text{fuv}(\tau, C) - \text{fuv}(\Gamma) \quad C_1 = \exists \bar{\beta}. (Q_1 \supset C \wedge \tau \sim \tau_1) \quad \Gamma, (x:\sigma_1) \vdash e_2 : \tau_2 \rightsquigarrow C_2}{\Gamma \vdash \text{let } x :: \sigma_1 = e_1 \text{ in } e_2 : \tau_2 \rightsquigarrow C_1 \wedge C_2} \text{GLETA}$$

$$\begin{array}{c}
\Gamma \vdash e : \tau \rightsquigarrow C \quad \beta, \bar{\gamma} \text{ fresh} \\
K_i : \forall \bar{a} \bar{b}_i . Q_i \Rightarrow \bar{v}_i \rightarrow \mathbf{T} \bar{a} \quad \bar{b}_i \text{ fresh} \\
\Gamma, (\overline{x_i : [a \mapsto \gamma] v_i}) \vdash e_i : \tau_i \rightsquigarrow C_i \quad \bar{\delta}_i = fuv(\tau_i, C_i) - fuv(\Gamma, \bar{\gamma}) \\
C'_i = \begin{cases} C_i \wedge \tau_i \sim \beta & \text{if } \bar{b}_i = \epsilon \text{ and } Q_i = \epsilon \\ \exists \bar{\delta}_i . ([a \mapsto \gamma] Q_i \supset C_i \wedge \tau_i \sim \beta) & \text{otherwise} \end{cases} \\
\hline
\Gamma \vdash \text{case } e \text{ of } \{\overline{K_i \bar{x}_i \rightarrow e_i}\} : \beta \rightsquigarrow C \wedge (\mathbf{T} \bar{\gamma} \sim \tau) \wedge (\bigwedge C'_i) \quad \text{CASE}
\end{array}$$

Создаём инфраструктуру решателя ограничений

$$\mathcal{Q} ; Q_{given} ; \bar{\alpha}_{tch} \vdash^{solv} C_{wanted} \rightsquigarrow Q_{residual} ; \theta$$

$$\mathcal{Q} ; Q_g ; \bar{\alpha} \vdash^{simp} \mathbf{simple}[C] \rightsquigarrow Q_r ; \theta$$

$$\forall (\exists \bar{\alpha}_i . (Q_i \supset C_i) \in \mathbf{implic}[\theta C]),$$

$$\mathcal{Q} ; Q_g \wedge Q_r \wedge Q_i ; \bar{\alpha}_i \vdash^{solv} C_i \rightsquigarrow \epsilon ; \theta_i$$

$$\mathcal{Q} ; Q_g ; \bar{\alpha} \vdash^{solv} C \rightsquigarrow Q_r ; \theta \quad \text{SOLVE}$$

$$\mathcal{Q} ; Q_{given} ; \bar{\alpha}_{tch} \vdash^{simp} Q_{wanted} \rightsquigarrow Q_{residual} ; \theta$$

И формулируем основную теорему

Теорема. Если решатель (simplifier) для X хороший, то всё хорошо.

Теорема. Если решатель (simplifier) для X хороший, то всё хорошо.

Доказательство. С очевидностью следует из теорем 5.1 и 5.2 (Vytiniotis и др., 2011).

Мы, правда, чисто по программистски сделали то, что смогли

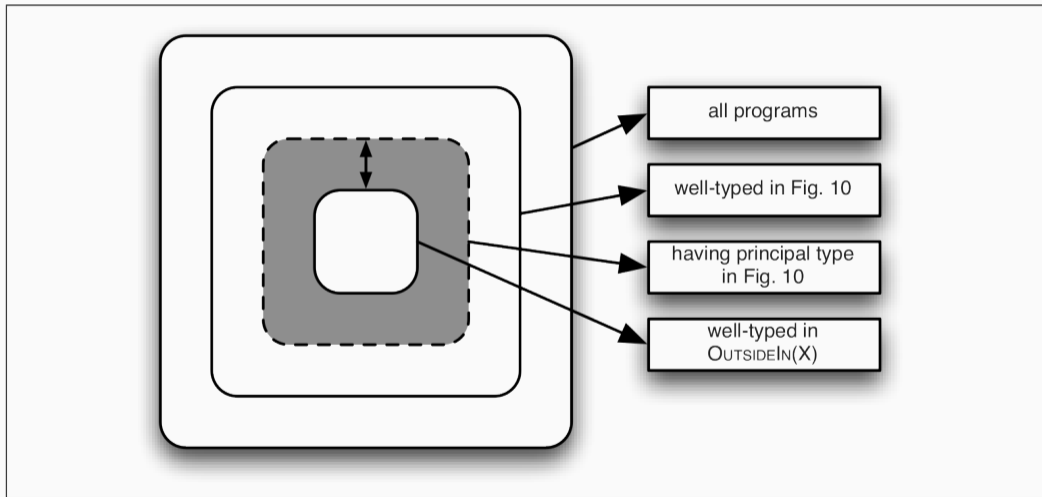


Fig. 16: The space of programs

Инстанцирование X для GADT, классов типов и семейств типов

Syntactic extensions

$$\tau ::= \dots \mid F \bar{\tau}$$

Type family applications

$$Q ::= \dots \mid D \bar{\tau}$$

Type class constraints

$$Q ::= Q \mid Q \wedge Q \mid \forall \bar{a}. Q \Rightarrow D \bar{\tau} \mid \forall \bar{a}. F \bar{\xi} \sim \tau$$

Auxiliary syntactic definitions

$$\zeta, \xi \in \{ \tau \mid \tau \text{ contains no type families} \}$$
$$\mathbb{T} ::= \mathbb{T} \bar{\mathbb{T}} \mid \mathbb{F} \mid \mathbb{T} \rightarrow \mathbb{T} \mid tv \mid \bullet$$
$$\mathbb{F} ::= F \bar{\mathbb{T}}$$
$$\mathbb{D} ::= D \bar{\mathbb{T}}$$

$$\mathcal{Q}; Q_{given}; \bar{\alpha}_{tch} \xrightarrow{simp} Q_{wanted} \rightsquigarrow Q_{residual}; \theta$$

$$\mathcal{Q} \vdash \langle \bar{\alpha}, \epsilon, Q_g, Q_w \rangle \hookrightarrow^* \langle \bar{\alpha}', \varphi, Q'_g, Q'_w \rangle \not\vdash$$

$$\varphi Q'_w = \mathcal{E} \wedge Q_r$$

$$\mathcal{E} = \{ \beta \sim \tau \mid ((\beta \sim \tau) \in \varphi Q'_w \text{ or } (\tau \sim \beta) \in \varphi Q'_w), \beta \in \bar{\alpha}', \beta \notin fuv(\tau) \}$$

$$\theta = [\beta \mapsto \theta\tau \mid (\beta \sim \tau) \in \mathcal{E}] \quad \bar{\beta} \text{ distinct}$$

$$\mathcal{Q}; Q_g; \bar{\alpha} \xrightarrow{simp} Q_w \rightsquigarrow \theta Q_r; \theta|_{\bar{\alpha}}$$

SIMPLES

Переписываем ограничения

$$\boxed{\mathcal{Q} \vdash \langle \bar{\alpha}, \varphi, Q_g, Q_w \rangle \hookrightarrow \langle \bar{\alpha}', \varphi', Q'_g, Q'_w \rangle_{\perp}}$$

$$\text{canon}[g](Q_1) = \{\bar{\beta}, \varphi_2, Q_2\}_{\perp}$$

$$\frac{}{\mathcal{Q} \vdash \langle \bar{\alpha}, \varphi_1, Q_g \wedge Q_1, Q_w \rangle \hookrightarrow \langle \bar{\alpha}\bar{\beta}, \varphi_1 \uplus \varphi_2, Q_g \wedge Q_2, Q_w \rangle_{\perp}} \text{CANG}$$

$$\text{canon}[w](Q_1) = \{\bar{\beta}, \varphi_2, Q_2\}_{\perp}$$

$$\frac{}{\mathcal{Q} \vdash \langle \bar{\alpha}, \varphi_1, Q_g, Q_w \wedge Q_1 \rangle \hookrightarrow \langle \bar{\alpha}\bar{\beta}, \varphi_1 \uplus \varphi_2, Q_g, Q_w \wedge Q_2 \rangle_{\perp}} \text{CANW}$$

$$\text{interact}[g](Q_1, Q_2) = Q_3$$

$$\frac{}{\mathcal{Q} \vdash \langle \bar{\alpha}, \varphi, Q_g \wedge Q_1 \wedge Q_2, Q_w \rangle \hookrightarrow \langle \bar{\alpha}, \varphi, Q_g \wedge Q_3, Q_w \rangle_{\perp}} \text{INTG}$$

$$\text{interact}[w](Q_1, Q_2) = Q_3$$

$$\frac{}{\mathcal{Q} \vdash \langle \bar{\alpha}, \varphi, Q_g, Q_w \wedge Q_1 \wedge Q_2 \rangle \hookrightarrow \langle \bar{\alpha}, \varphi, Q_g, Q_w \wedge Q_3 \rangle_{\perp}} \text{INTW}$$

$$(Q) \text{ simplifies } (Q_1) = Q_2$$

$$\frac{}{\mathcal{Q} \vdash \langle \bar{\alpha}, \varphi, Q_g \wedge Q, Q_w \wedge Q_1 \rangle \hookrightarrow \langle \bar{\alpha}, \varphi, Q_g \wedge Q, Q_w \wedge Q_2 \rangle_{\perp}} \text{SIMPL}$$

$$\text{topreact}[g](\mathcal{Q}, Q_1) = \{\epsilon, Q_2\}_{\perp}$$

$$\frac{}{\mathcal{Q} \vdash \langle \bar{\alpha}, \varphi, Q_g \wedge Q_1, Q_w \rangle \hookrightarrow \langle \bar{\alpha}, \varphi, Q_g \wedge Q_2, Q_w \rangle_{\perp}} \text{TOPG}$$

$$\text{topreact}[w](\mathcal{Q}, Q_1) = \{\bar{\beta}, Q_2\}_{\perp}$$

$$\frac{}{\mathcal{Q} \vdash \langle \bar{\alpha}, \varphi, Q_g, Q_w \wedge Q_1 \rangle \hookrightarrow \langle \bar{\alpha}\bar{\beta}, \varphi, Q_g, Q_w \wedge Q_2 \rangle_{\perp}} \text{TOPW}$$

- Каноникализация
- Бинарное взаимодействие
- Упрощение
- Переписывание с использованием аксиом верхнего уровня

Определяем вспомогательные функции

$$\text{canon}[\ell] (Q_1) = \{\bar{\beta}, \varphi, Q_2\}_\perp$$

REFL	$\text{canon}[\ell] (\tau \sim \tau)$	$=$	$\{\epsilon, \epsilon, \epsilon\}$
TDEC	$\text{canon}[\ell] (\mathbb{T} \bar{\tau}_1 \sim \mathbb{T} \bar{\tau}_2)$	$=$	$\{\epsilon, \epsilon, \bigwedge \overline{\tau_1 \sim \tau_2}\}$
FAILDEC	$\text{canon}[\ell] (\mathbb{T} \bar{\tau}_1 \sim \mathbb{S} \bar{\tau}_2)$	$=$	\perp
OCCHECK	$\text{canon}[\ell] (tv \sim \xi)$ where $tv \in \xi, \xi \neq tv$	$=$	\perp
ORIENT	$\text{canon}[\ell] (\tau_1 \sim \tau_2)$ where $\tau_2 < \tau_1$	$=$	$\{\epsilon, \epsilon, \tau_2 \sim \tau_1\}$
DFLATW	$\text{canon}[w] (\mathbb{D}[G \bar{\xi}])$	$=$	$\{\beta, \epsilon, \mathbb{D}[\beta] \wedge (G \bar{\xi} \sim \beta)\}$
DFLATG	$\text{canon}[g] (\mathbb{D}[G \bar{\xi}])$	$=$	$\{\epsilon, [\beta \mapsto G \bar{\xi}], \mathbb{D}[\beta] \wedge (G \bar{\xi} \sim \beta)\}$
FFLATWL	$\text{canon}[w] (\mathbb{F}[G \bar{\xi}] \sim \tau)$	$=$	$\{\beta, \epsilon, (\mathbb{F}[\beta] \sim \tau) \wedge (G \bar{\xi} \sim \beta)\}$
FFLATWR	$\text{canon}[w] (\tau \sim \mathbb{T}[G \bar{\xi}])$ where $(\tau = F \bar{\xi}' \text{ or } \tau = tv), \beta$ fresh	$=$	$\{\beta, \epsilon, (\tau \sim \mathbb{T}[\beta]) \wedge (G \bar{\xi} \sim \beta)\}$
FFLATGL	$\text{canon}[g] (\mathbb{F}[G \bar{\xi}] \sim \tau)$	$=$	$\{\epsilon, [\beta \mapsto G \bar{\xi}], (\mathbb{F}[\beta] \sim \tau) \wedge (G \bar{\xi} \sim \beta)\}$
FFLATGR	$\text{canon}[g] (\tau \sim \mathbb{T}[G \bar{\xi}])$ where $(\tau = F \bar{\xi}' \text{ or } \tau = tv), \beta$ fresh	$=$	$\{\epsilon, [\beta \mapsto G \bar{\xi}], (\tau \sim \mathbb{T}[\beta]) \wedge (G \bar{\xi} \sim \beta)\}$

И Т.Д.

Быстрый взгляд на реализацию в компиляторе GHC

Список литературы



Vytiniotis, Dimitrios и др. (сент. 2011). “OutsideIn(x) Modular Type Inference with Local Assumptions”. в: *J. Funct. Program.* 21.4-5. Доступно по адресу <https://www.microsoft.com/en-us/research/wp-content/uploads/2016/02/jfp-outsidein.pdf>, с. 333–412.